

Grupos de Investigación en la
Escuela de Ingeniería
Informática
GIIAR y GIRID

Prof. Wílmer Pereira

Prof. Ricardo Casanova

Prof. Susana García

Objetivos de los Grupos de Investigación

- **Proyectos con tecnología y herramientas de punta**
- **Actualización del personal académico**
- **Apoyo en los Trabajos Especiales de Grado TEG**
- **Trabajos de ascenso para profesores y publicaciones**

Proyectos financiados para GIIAR

- Proyecto Locti para compra de equipos robóticos, Sep /2008.
- Evaluación de Técnicas de Cooperación entre Robots bajo el Paradigma Reactivo, Ene/2004-Jul/2005.
- Mecanismos de Automatización en Robótica Autónoma y Telepresencia, Ene/2003-Dic/2003.
- Agentes Inteligentes en el Web, Ene/1999-Dic/1999.

Publicaciones de artículos en cooperación (GIIAR)

- *J. Rada, R. Parma y W. Pereira*, [Path Optimization for Multiple Objectives in Directed Graphs using Genetic Algorithms](#), IEEE World Congress on Computational Intelligence, 1-6 Jun/2008, Hong Kong, China.
- *R. Parma, W. Pereira y J. Rada*, [Ant Colony Optimization to an Autonomous Multiagent Game](#), 10th Internacional Conference on Computer Games: AI, Animation, Mobile, Educational & Serious Games, 25th-28th Jul/2007, Louisville, Kentucky, USA.
- *W. Pereira*, [Proposal of Fuzzy Object Oriented Model in Extended JAVA](#), Professional Practice in Artificial Intelligence, Springer Verlag, IFIP 19th World Computer Congress, Ago/2006, Santiago de Chile, Chile.

Publicación de artículos de tesis de grado (GIIAR)

- G. García, W. Pereira y G. Ron,

Strength By Objective: Una nueva estrategia de asignación de fitness para Algoritmos Evolutivos Multi-Objetivos, Conferencia Latinoamericana de Informática (CLEI2005), Octubre/2005, Cali, Colombia.

- D. Dos Santos, R. Peñalver y Pereira W.,

Navigation Robotic System to Recognize Irregular Patterns, International Conference on Informatics in Control, Automation and Robotics, Setúbal, Portugal, August 25-28, 2004.

- Pereira W. y Vera D.,

Distributed Platform for Control of Robots at Distance, 6th World Multiconference on Systemics, Cybernetics and Informatics (SCI 2002), Orlando, USA, 14-18 Julio 2002.

Fuentes de Financiamiento

- **Consejo de Desarrollo Científico, Humanístico y Tecnológico (CDCHT/UCAB)**
- **Ministerio de Ciencia y Tecnología (FONACYT)**
- **Proyectos LOCTI**
- **Cooperación internacional**
 - **Agencia de Cooperación Española (CYTED)**
 - **Comunidad Europea (CEE), etc**

PARA MÁS INFORMACIÓN...

<http://www.fonacyt.gob.ve>

<http://www.cytex.es>

Equipos

- **1 Estación de trabajo SUN**
- **2 PC**
- **8 Robot RCX1.0 y 15 Robot NXT**
- **1 Robot todo terreno (pathfinder)**
- **1 Brazo Robótico**

PARA MÁS INFORMACIÓN...

http://mindstorms.lego.com/eng/Hong_Kong_dest/Default.aspx

Grupo de Investigación en Redes Inalámbricas de Datos (GIRID)

- Proyecto de 180.000 BsF financiados por FIDETEL (Fondo para el Desarrollo de las Telecomunicaciones)
- *W. Pereira*, Arquitectura Inalámbrica de Hardware y Software para Control de Identidad, Localización y Telemetría de Vehículo, IV Congreso Iberoamericano de Telemática (CITA2006), May/2006, Monterrey, México.
- *W. Pereira, F. Vieira y G. Benavides*, Sistema de Control Inalámbrico Basado en Tecnología SMS para la Manipulación de un Robot de Exploración, 3eras Jornadas de Investigación UCAB, Nov/2005, Caracas.

Equipos de GIRID

- **Kit de desarrollo Bluetooth, WiFi, ZigBee y UWB**
- **Analizador de espectro**
- **Estación base WiMax y tarjetas PCI**
- **Teléfonos celulares J2ME**

Perspectivas de GIAR y GIRID

- **Dirigir mas TEG ...**
- **Publicar resultados de trabajos en eventos nacionales e internacionales**
- **Organizar seminarios en conjunción con los capítulos de IEEE y la escuela de telecomunicaciones**